

**RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA
 MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON**



**TUGAS AKHIR
Disusun Untuk Memenuhi Syarat Menyelesaikan Pendidikan Strata-1
pada Program Studi Teknik Mesin**

Oleh :

IRHAM HALABI

1802220073

**FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS TRIDINANTI PALEMBANG
2022**

**RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA
MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON**



Oleh :

IRHAM HALABI

1802220073

Telah disetujui oleh Dosen Pembimbing :

Dosen Pembimbing I,

Ir. Madagaskar, M.Sc

Dosen Pembimbing II,

Ir. Sukarmansyah, MT.

Mengetahui,
Ketua Program Studi Teknik Mesin

Ir. H. Muhammad Lazim, MT

**PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN
FAKULTAS TEKNIK
UNIVERSITAS TRIDINANTI PALEMBANG**



TUGAS AKHIR

**RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA
MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON**

Oleh :
IRHAM HALABI

1802220073

**Mengetahui,
Ketua Program Studi Teknik Mesin**


Ir. H. Muhammad Lazim, M.T.

**Diperiksa dan Disetujui Oleh :
Dosen Pembimbing I,**


**Ir. Madagaskar, M.Sc.
Dosen Pembimbing II,**


Ir. Sukarmansyah, M.T.

**Disahkan Oleh
Dekan Fakultas Teknik**




Ir. Zulkarnain Fatoni, M.T. M.M.

TUGAS AKHIR

**RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA
MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON**

Oleh :

Irham Halabi

1802220073

Telah diuji dan dinyatakan lulus ujian sidang akhir sarjana

Pada tanggal September 2022

Tim Penguji,

Nama :

Tanda Tangan :

1. Ketua Tim Penguji

Ir. R. Kohar, MT.



2. Penguji 1

Martin Luther King, ST, MT.



3. Penguji 2

Ir. M. Iskandar Badil, MT.

SURAT PERNYATAAN KEASLIAN TUGAS AKHIR

Saya yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : Irham Halabi

NIM : 1802220073

Menyatakan dengan sesungguhnya bahwa tugas akhir berjudul **RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON** adalah benar merupakan karya sendiri. Hal-hal yang bukan karya saya, dalam tugas akhir tersebut diberi tanda citasi dan ditunjukan dalam daftar pustaka.

Apabila dikemudian hari terbukti pernyataan saya tidak benar dan ditemukan pelanggaran atas karya tugas akhir ini, saya bersedia menerima sanksi akademik berupa pencabutan tugas akhir dan gelar yang saya peroleh dari tugas akhir tersebut.

Palembang, September 2022

Yang membuat pernyataan,



Irham Halabi

1802220073

SURAT PERSETUJUAN PUBLIKASI
TUGAS AKHIR UNTUK KEPENTINGAN AKADEMIS

Sebagai Civitas Akademika Program Studi Teknik Mesin Fakultas Teknik Universitas Tridinanti Palembang, saya yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : IRHAM HALABI
NPM : 1802220073
Fakultas : TEKNIK
Program Studi : TEKNIK MESIN
Jenis Karya : TUGAS AKHIR/ SKRIPSI!

Demi Pengembangan Ilmu pengetahuan untuk memberikan kepada pihak Universitas Tridinanti Palembang hak bebas Rolayliti Nonekslusif (*non exclusive royalty free right*) atas karya ilmiah saya yang berjudul : **RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON.**

Beserta perangkat yang ada (jika diperlukan), dengan hak royaliti ekslusif ini universitas tridinanti palembang berhak menyimpan, mengalih mediakan, mengelola dalam bentuk data base dan mempublikasikan tugas akhir saya selama tetap mencantumkan nama saya sebagai penulis/pencipta dan pemilik hak cipta. Demikian pernyataan saya buat dengan sebenarnya dan tanpa ada tekanan dari pihak mana pun.

Palembang Oktober 2022

Yang menyatakan,



IRHAM HALABI
NPM. 1802220073

SURAT PERNYATAAN BEBAS PLAGIAT

Saya yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : IRHAM HALABI
NPM : 1802220073
Fakultas : TEKNIK
Program Studi : TEKNIK MESIN

Dengan ini menyatakan bahwa Artikel dengan judul :

**RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA
MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON.**

benar bebas dari plagiat dan publikasi ganda. Bila pernyataan ini terbukti tidak benar maka saya bersedia menerima sanksi yang berlaku dari pihak prodi dan institusi Universitas Tridinanti Palembang.

Demikian surat pernyataan ini saya buat penuh keasadaran, dan tanpa paksaan dari pihak mana pun. Sehingga dapat dipergunakan sebagai mana mestinya.

Palembang, Oktober 2022



IRHAM HALABI

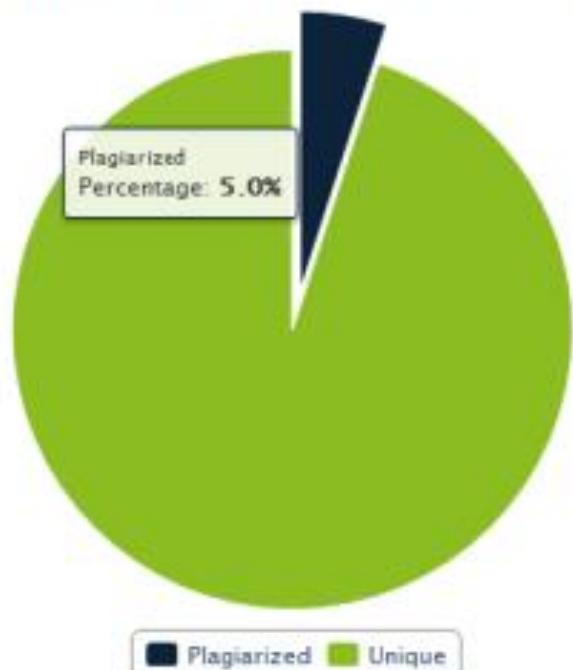
NPM. 1802220073

Lampiran :
Print Out Hasil Plagiat Checker



Plagiarism Checker X Originality Report

PlagiarismCheckerX Summary Report



Date	Kamis, Oktober 06, 2022
Words	341 Plagiarized Words / Total 6223 Words
Sources	More than 42 Sources Identified.
Remarks	Low Plagiarism Detected – Your Document needs Optional Improvement.



Plagiarism Checker X

Originality Report

Similarity Found: 5%

Date: Kamis, Oktober 06, 2022

Statistics: 341 words Plagiarized / 6223 Total words

Remarks: Low Plagiarism Detected - Your Document needs
Optional Improvement.

BAB I PENDAHULUAN 1. 1. Latar Belakang Ragum adalah alat mekanis berbasis poros ulir yang digunakan untuk menjepit benda kerja agar berbagai pekerjaan dapat dilakukan terhadap benda kerja yang dijepit di atasnya dengan menggunakan alat seperti gergaji, kikir, bor, dan lain-lain. Ragum biasanya memiliki satu rahang tetap dan satu rahang gerak yang sejajar. Penggerakan rahang gerak untuk melakukan pekerjaan mencekam atau melepas cekaman pada benda kerja dilakukan oleh sebuah poros ulir yang dilengkapi sebuah tuas atau handel.

(Kadam, 2015), sedangkan menurut Chouguole (2015), ragum juga digunakan sebagai perangkat pemegang pada berbagai jenis mesin perkakas lainnya. Proses penggeraan suatu benda akan terproses lebih cepat jika ragum atau penjepitnya berjalan dengan efektif. Namun lain halnya jika ragum tersebut tidak bekerja dengan baik, seperti di beberapa lokasi bengkel ditemukan bahwa kebanyakan mekanik yang menggunakan alat ragum menggunakan palu untuk menambah daya cengkram yang dihasilkan pada rahang ragum, terutama pada ragum jenis ragum catok. Karena kadang terbatasnya tenaga mekanis yang tersalurkan ke alat ragum dengan sempurna.

Motto :

“ Terkadang untuk meraih hal-hal hebat dalam hidupmu, kamu harus siap kehilangan banyak teman, menjadi miskin untuk sementara, dan kekurangan jam tidur. Itu adalah poin yang jarang dipahami kebanyakan orang.”

“ Ketika kamu lelah kamu dapat beristirahat, ketika kamu gagal kamu dapat mencobanya kembali, tetapi ketika kamu menyerah semuanya selesai”

Kupersembahkan Untuk:

- ❖ Kedua orang tua ibu dan ayah, yang selalu memberikan dukungan baik doa maupun materi hingga penulis bisa mencapai titik seperti sekarang.
- ❖ Orang-orang yang memberikan moril serta percaya bawasannya penulis mampu menyelesaikan tugas akhir ini.
- ❖ Teman-teman Teknik Mesin Angkatan 2018
- ❖ Himpunan Mahasiswa Mesin Universitas Tridinanti Palembang.
- ❖ Almamaterku.

ABSTRAK

Tujuan penulisan tugas akhir ini adalah sebagai salah satu syarat untuk menyelesaikan pendidikan di jurusan Teknik Mesin Universitas Tridinanti Palembang. Untuk mengetahui kekuatan konstruksi pada alat ragum model sederhana menggunakan dongkrak hidrolik mini 2 ton, berapa kuat kekuatan cengkram yang dihasilkan ragum dengan kekuatan dongkrak hidrolik 2 ton dengan mempertimbangkan perhitungan-perhitungan tegangan yang terjadi pada rancang bangun ini sehingga didapatkan sebuah konstruksi rancangan yang berguna, serta sebagai solusi seringnya terjadi pemukulan pada tuas ragum yang berindikasi lama-kelamaan menyebabkan bengkoknya tuas ragum.

Hasil dari rancang bangun ini diharapkan sebagai awal dari inovasi yang nantinya berguna untuk masyarakat luas terutama dalam bidang alat bantu kerja perkakas.

Kata Kunci : Ragum, Dongkrak Hidrolik, Tegangan

ABSTRACT

The purpose of writing this final project is as one of the requirements to complete education in the Department of Mechanical Engineering, Tridinanti University, Palembang. To find out the construction strength of a simple vise model using a 2 ton mini hydraulic jack, how strong is the grip strength produced by a vise with a 2 ton hydraulic jack strength by considering the stress calculations that occur in this design so that a useful design construction is obtained, and As a solution, the vise lever is often beaten, which indicates that over time it causes the vise lever to bend.

The results of this design are expected to be the beginning of innovations that will be useful for the wider community, especially in the field of tool work tools.

Keywords : Vise, Hydraulic Jack, Stress

KATA PENGANTAR

Puji dan syukur penulis panjatkan kepada Tuhan Yang Maha Esa yang telah melimpahkan rahmat, karunia dan hidayah-Nya kepada penulis sehingga dapat menyelesaikan tugas akhir ini yang berjudul, **“RANCANG BANGUN ALAT RAGUM MODEL SEDERHANA MENGGUNAKAN DONGKRAK HIDROLIK MINI 2 TON”** dengan waktu yang telah ditentukan. Tujuan dari penulisan tugas akhir ini adalah untuk memenuhi persyaratan dalam menyelesaikan pendidikan Strata-1 Program Studi Teknik Mesin Fakultas Teknik Universitas Tridinanti Palembang.

Dalam penyusunan tugas akhir ini, penulis banyak mendapatkan bantuan, dukungan dan semangat dari berbagai pihak.

Selain itu pada kesempatan ini penulis juga ingin menyampaikan terima kasih kepada :

1. Yth. Ibu Dr. Ir. Hj. Nyimas Manisah, MP. selaku Rektor Universitas Tridinanti Palembang.
2. Yth. Bapak Ir. Zulkarnain Fatoni, MT.,MM. selaku Dekan Fakultas Teknik Universitas Tridinanti Palembang.
3. Yth. Bapak Ir. H. Muhammad Lazim, MT. selaku Kepala Program Studi Teknik Mesin Universitas Tridinanti Palembang.
4. Yth. Bapak Martin Luther King, ST.,MT. selaku sekertaris Program Studi Teknik Mesin Universitas Tridinanti Palembang.

5. Yth Bapak Ir. Madagaskar, M.Sc. Selaku Dosen Pembimbing I yang telah meluangkan waktu, bimbingan, serta saran yang membangun selama proses penyusunan tugas akhir ini.
6. Yth. Bapak Ir. Sukarmansyah, MT. Selaku Dosen Pembimbing II yang telah meluangkan waktu, bimbingan, serta saran yang membangun dalam proses penyusunan tugas akhir ini.
7. Yth. Seluruh dosen Teknik Mesin Universitas Tridinanti atas ilmu yang telah diberikan.
8. Kedua orang tua dan keluarga yang telah memberikan dukungan berupa do'a dan semangat hingga tersusunnya tugas akhir ini.
9. Massitha Chariani yang telah menemani dan memberikan dorongan positif selama proses penulisan tugas akhir.

Penulis menyadari bahwa tugas akhir ini masih jauh dari sempurna dikarnakan terbatasnya pengalaman dan pengetahuan yang dimiliki penulis. Oleh karena itu penulis mengharapkan segala bentuk saran serta masukan bahkan kritik yang membangun dari berbagai pihak. Semoga tugas akhir ini dapat bermanfaat bagi para pembaca dan semua pihak khususnya Program Studi Teknik Mesin Fakultas Teknik Universitas Tridinanti Palembang.

Palembang, September 2022

Irham Halabi

DAFTAR ISI

Halaman :

HALAMAN JUDUL	i
HALAMAN PERSETUJUAN DOSEN PEMBIMBING	ii
HALAMAN PENGESAHAN	iii
HALAMAN PENGESAHAN PENGUJI	iv
HALAMAN PERNYATAAN ORISINALITAS TUGAS AKHIR	v
HALAMAN PERNYATAAN PUBLIKASI TUGAS AKHIR	vi
HALAMAN PERSEMBAHAN DAN MOTTO.....	vii
ABSTRAK	viii
ABSTRACT	ix
KATA PENGANTAR.....	x
DAFTAR ISI.....	xiii
DAFTAR GAMBAR.....	xviii
DAFTAR TABEL.....	xix
DAFTAR LAMPIRAN	xx

BAB I PENDAHULUAN

1. 1. Latar Belakang.....	1
1. 2. Perumusan Masalah.....	2
1. 3. Batasan Masalah	3
1. 4. Tujuan Rancang Bangun	3
1. 5. Manfaat Rancang Bangun.....	3

1. 6. Sistematika Penulisan	4
-----------------------------------	---

BAB II TINJAUAN PUSTAKA

2. 1. Tinjauan Umum	5
2. 2. Cara Kerja Ragum	5
2. 3. Jenis-Jenis Ragum.....	5
2. 3. 1. Ragum Catok	6
2. 3. 2. Ragum Putar	7
2. 3. 3. RagumUniversal	8
2. 4. Rancang Bangun Alat.....	9
2. 5. Gaya yang Dihitung pada Bagian Alat Ragum	10
2. 6. Diagram Benda Bebas (DBB)	11
2. 6. 1. Gaya yang diberikan dongkrak.....	12
2. 6. 2. Tekanan yang diberikan ke rahang	12
2. 6. 3. Benda kerja yang dijepit pada rahang ragum	13
2. 6. 4. Diagram benda bebas benda kerja pada rahang ragum	14
2. 6. 5. Gaya reaksi benda kerja pada rahang ragum	14
2. 6. 6. Gaya maksimum yang terjadi pada benda kerja di rahang ragum..	15
2. 6. 7. Tegangan tekan yang terjadi pada benda kerja di rahang ragum ...	15
2. 6. 8. Tegangan geser yang terjadi pada pen dongkrak	16
2. 6. 9. Tegangan geser yang diizinkan pada pen dongkrak	17
2. 6. 10. Reaksi pada pen batang tetap rahang ragum	17
2. 6. 11. Gaya reaksi pada pen batang tetap rahang ragum	18
2. 6. 12. Tegangan bengkok yang terjadi pada batang tetap rahang ragum	

.....	18
2. 6. 13. Tegangan bengkok yang diizinkan pada batang tetap rahang ragum .	
.....	20
2. 6. 14. Reaksi pada pen batang geser ragang ragum	20
2. 6. 15. Gaya reaksi pada pen batang geser rahang ragum.....	21
2. 6. 16. Tegangan bengkok yang terjadi pada batang geser rahang ragum....	
.....	21
2. 6. 17. Tegangan bengkok yang diizinkan pada batang geser rahang ragum	
.....	22
2. 6. 18. Tegangan geser yang terjadi pada pen.....	22
2. 6. 19. Tegangan geser yang diizinkan pada pen	24

BAB III METODOLOGI RANCANG BANGUN

3. 1. Diagram Alir Rancang Bangun	25
3. 2. Metodologi Rancang Bangun	26
3. 3. Rancang Bangun Bentuk Alat	26
3. 4. Bagian Komponen Rancang Bangun.....	28
3. 5. Metode Rancang Bangun Alat.....	30
3. 5. 1. Studi Literatur.....	30
3. 5. 2. Studi Lapangan.....	30
3. 6. Alat dan Bahan Rancang Bangun	30
3. 7. Kebutuhan Teknis Rancang Bangun	31
3. 8. Prosedur Rancang Bangun.....	31
3. 8. Waktu dan Rancang Bangun	33

BAB IV PEMBAHASAN DAN PERHITUNGAN

4. 1. Perhitungan Bagian – bagian Alat	34
4. 1. 1. Gaya yang diberikan dongkrak.....	35
4. 1. 2. Tekanan yang diberikan ke rahang	35
4. 1. 3. Benda kerja yang dijepit pada rahang ragum	36
4. 1. 4. Diagram benda bebas benda kerja pada rahang ragum	37
4. 1. 5. Gaya reaksi benda kerja pada rahang ragum	37
4. 1. 6. Gaya maksimum yang terjadi pada benda kerja di rahang ragum....	
.....	38
4. 1. 7. Tegangan tekan yang terjadi pada benda kerja di rahang ragum...38	
4. 1. 8. Tegangan geser yang terjadi pada pen dongkrak.....39	
1. 1. 9. Tegangan geser yang diizinkan pada pen dongkrak	40
4. 1. 10. Reaksi pada pen batang tetap rahang ragum.....41	
4. 1. 11. Gaya reaksi pada pen batang tetap rahang ragum	42
4. 1. 12. Tegangan bengkok yang terjadi pada batang tetap rahang ragum....	
.....	42
4. 1. 13. Tegangan bengkok yang diizinkan pada batang tetap rahang ragum	
.....	44
4. 1. 14. Reaksi pada pen batang geser rahang ragum	44
4. 1. 15. Gaya reaksi pada pen batang geser rahang ragum.....45	
4. 1. 16. Tegangan bengkok yang terjadi pada batang geser rahang ragum....	
.....	46
2. 1. 17. Tegangan bengkok yang diizinkan pada batang geser rahangragum	

.....	47
4. 1. 18. Tegangan geser yang terjadi pada pen.....	47
4. 1. 19. Tegangan geser yang diizinkan pada pen	49

BAB V PENUTUP

5. 1. Kesimpulan.....	50
5. 2. Saran	50

DAFTAR PUSTAKA

Lampiran

DAFTAR GAMBAR

Gambar	Halaman :
Gambar 2. 1. Ragum Catok.....	6
Gambar 2. 2. Ragum Putar.....	7
Gambar 2. 3. Ragum Universal.....	8
Gambar 2. 4. Bentuk dan Bagian – bagian Ragum yang Dirancang.....	9
Gambar 2. 5. Gaya – gaya yang Dihitung pada Bagian Alat Ragum.....	10
Gambar 2. 6. Diagram Benda Bebas (DBB)	11
Gambar 2. 7. Bentuk dan Ukuran Benda kerja yang Dijepit	13
Gambar 2. 8. Diagram Benda Bebas Benda kerja pada Rahang Ragum	14
Gambar 2. 9. Tegangan Geser yang Terjadi pada Pen Dongkrak	16
Gambar 2. 10. Reaksi pada Pen Batang Tetap Rahang Ragum	17
Gambar 2. 11. Penampang Bentuk U pada Batang Rahang Ragum	19
Gambar 2. 12. Reaksi pada Pen Batang Geser Rahang Ragum	20
Gambar 2. 13. Tegangan Geser yang Terjadi pada Pen	23
Gambar 3. 1. Diagram Alir Rancang Bangun	25
Gambar 3. 2. Perancangan Bentuk Alat	27
Gambar 3. 3. Ukuran Dongkrak.....	28
Gambar 3. 4. Ukuran Batang Rahang Geser	29
Gambar 3. 5. Ukuran Rahang Tetap.....	29
Gambar 4. 1. Bentuk dan Ukuran Alat Ragum	34
Gambar 4. 2. Bentuk dan Ukuran Benda kerja yang Dijepit	36

Gambar 4. 3. Diagram Benda Bebas Benda kerja pada Rahang Ragum	37
Gambar 4. 4. Tegangan Geser yang Terjadi pada Pen Dongkrak	39
Gambar 4. 5. Reaksi pada Pen Batang Tetap Rahang Ragum	41
Gambar 4. 6. Penampang Bentuk U pada Batang Rahang Ragum	43
Gambar 4. 7. Reaksi pada Pen Batang Geser Rahang Ragum	45
Gambar 4. 8. Tegangan Geser yang Terjadi pada Pen.....	48

DAFTAR TABEL

Table	Halaman:
Tabel 3. 1. Uraian Kegiatan Selama Pelaksanaan Rancang Bangun	33

LAMPIRAN

Lampiran	Halaman :
Batang Ragum	L1
Proses Pengelasan Batang dan Base Dongkrak	L2
Pencacahan Plat Rahang Ragum	L3
Pemasangan Dongkrak ke Batang Ragun	L4
Proses Finishing	L5
Alat Ragum Hidrolik.....	L6

BAB I

PENDAHULUAN

1. 1. Latar Belakang

Ragum adalah alat mekanis berbasis poros ulir yang digunakan untuk menjepit benda kerja agar berbagai pekerjaan dapat dilakukan terhadap benda kerja yang dijepit di atasnya dengan menggunakan alat seperti gergaji, kikir, bor, dan lain-lain. Ragum biasanya memiliki satu rahang tetap dan satu rahang gerak yang sejajar. Penggerakan rahang gerak untuk melakukan pekerjaan mencekam atau melepas cekaman pada benda kerja dilakukan oleh sebuah poros ulir yang dilengkapi sebuah tuas atau handel. (Kadam, 2015), sedangkan menurut Chougoule (2015), ragum juga digunakan sebagai perangkat pemegang pada berbagai jenis mesin perkakas lainnya.

Proses penggeraan suatu benda akan terproses lebih cepat jika ragum atau penjepitnya berjalan dengan efektif. Namun lain halnya jika ragum tersebut tidak bekerja dengan baik, seperti di beberapa lokasi bengkel ditemukan bahwa kebanyakan mekanik yang menggunakan alat ragum menggunakan palu untuk menambah daya cengkram yang dihasilkan pada rahang ragum, terutama pada ragum jenis ragum catok. Karena kadang terbatasnya tenaga mekanis yang tersalurkan ke alat ragum dengan sempurna. Hal ini lama kelamaan dapat merusak komponen dari ragum tersebut yaitu pada tuas dan area lobang poros ulir pada tuas yang ditakutkan berpengaruh pada umur pakai ragum sehingga pengeluaran biaya terjadi dikarenakan biaya perawatan pada komponen yang rusak atau bisa saja terjadinya pengeluaran biaya beli baru.

Sebagai pertimbangan, penulis mencoba mengganti fungsi dari tuas dan poros ulir sebagai komponen utama penggerak pada rahang geser ragum dengan menggunakan daya tekan dari komponen diluar komponen ragum yaitu menggunakan tekanan dari dongkrak hidrolik mini dengan kapasitas 2 ton. Selain untuk mempermudah penggunaan ragum karena penggunaan dongkrak hidrolik ini tidak memutar seperti tuas pada ragum. Ragum menggunakan dongkrak hidrolik ini dirancang sebagai pembaharuan agar pengguna ragum tidak perlu repot-repot memukul tuas ragum untuk mendapatkan daya cengkram yang efektif pada rahang ragum.

Dari uraian diatas maka, penulis mengambil tugas akhir dengan judul **“Rancang Bangun Alat Ragum Model Sederhana Menggunakan Dongkrak Hidrolik Mini 2 Ton”**.

1. 2. Perumusan Masalah

Dari latar belakang diatas yang dapat dikemukakan rumusan masalah

1. Bisakah alat yang dirancang dan dibuat digunakan untuk mencekam benda kerja ?
2. Berapa kekuatan cengkram pada rahang ragum jika kapasitas utama pada dongkrak sebesar 2 ton?
3. Bisakah membuat alat ragum dengan menggunakan dongkrak hidrolik mini berkapasitas 2 ton ?

1. 3. Batasan Masalah

Agar pembahasan dalam tugas akhir ini tidak melebar sehingga terfokus pada tujuan utama perancangan, untuk itu disusunlah suatu batasan masalah dalam penulisannya, yaitu:

1. Perancangan alat ragum menggunakan dongkrak hidrolik mini 2 ton.
2. Mengetahui tegangan-tegangan yang terjadi pada alat.
3. Mengetahui gaya yang bekerja dari dongkrak ke rahang ragum tersebut.
4. Bahan apa saja yang digunakan untuk merancang alat ragum.
5. Proses pembuatan dan perakitan.

1. 4. Tujuan Rancang Bangun

Selain untuk meyelesaikan masa belajar dan memenuhi syarat lulus pada perguruan tinggi, Tujuan perancangan ini merupakan jawaban dari pertanyaan pada rumusan masalah diatas, dimana tujuan dari rancang bangun ini adalah :

1. Menghasilkan konstruksi ragum yang baik dan aman saat digunakan.
2. Menghasilkan alat ragum yang memiliki daya cengkram yang efektif.

1. 5. Manfaat Rancang bangun

Adapun manfaat dalam rancang bangun ini adalah sebagai berikut:

1. Menambah wawasan dan pengetahuan dibidang konstruksi pada alat ragum.
2. Diharapkan rancangan ini menjadi salah satu alat yang berguna bagi masyarakat dan pasar khususnya pada *workshop*.
3. Mendapatkan daya tekan yang efektif pada alat ragum.

1. 6. Sistematika Penulisan

Penulisan tugas akhir ini dibagi menjadi 5 bab dengan perincian masing-masing bab adalah :

Bab I . Pendahuluan

Bab ini menguraikan tentang latar belakang, perumusan masalah, tujuan, manfaat, dan sistematika penulisan.

Bab II . Tinjauan Pustaka

Bab ini menjelaskan tentang teori dasar yang mendukung dalam rancang alat ragum model sederhana dengan menggunakan dongkrak hidrolik mini 2 ton.

Bab III . Metodologi Rancang Bangun

Bab ini berisi tentang metodologi yang akan digunakan penulis dalam menyelesaikan tugas akhir yaitu tentang rancang bangun alat ragum.

Bab IV . Pembahasan dan Perhitungan

Pada bab ini membahas perhitungan dan rumus – rumus yang digunakan untuk perhitungan alat.

Bab V . Kesimpulan dan Saran

DAFTAR PUSTAKA

Aryo Satito, dkk. *Prosiding Seminar Hasil Penelitian dan Pengabdian Masyarakat Polines* Vol. 3 (2020) Halaman 930-937.

Chougule, Shrikant M., Waghmare, D.B. (2015) “*Design and Manufacturing of Components of Modified Bech Vise on Rapid Prototype Machine*”. International Journal of Application or Innovation in Engineering and Management. ISSN No. : 2319-4847, Vol.4, Issue 7, pp.39 – 51.

Gere, James M., Timoshenko, Stephen p. (1878-1972) . *Mechanics of Materials*. New York: Standford University.

Huang, M.-S., Lin, T.-Y., and Fung, R.-F. (2011). *Key Design Parameters and Optimal Design of a five-Point Double-Toggle Clamping Mechanism, Applied Mathematical Modelling*, Vol. 35 pp. 4304-4320.

Jain, Rajendra K. (1983). *Machine design*. New Delhi: Khanna Publishers.

Kadam, A.S., Rupanawar, R.M., Daundkar, T.V., Tanpure, S.R., Saidpatil, V.V. (2016). “*Design and Modification of Bench Vise by Increasing the Degree of Freedom*”. Global Research and Development Journal for Engineering. ISSN No.:2455-5703, Vol. I, Issue 11, pp. 21-24.

Sugiyarto, Y. (2014). *Perkakas Tangan, Manufacturing and Materials Engineering*, ICAMME 2014, Vol. 5 pp 1-3.

Sularso, dan Kiyokatsu Suga. (2013). *Dasar Perencanaan dan Pemilihan Elemen Mesin*, Pradnya Paramita. Jakarta.